

iRMP-3

Plataforma Robótica Modular 3000

Unidad de desminado / unidad de fresado • excavador • cargador • manipulador (brazo robótico)



Especificaciones técnicas clave

- Plataforma modular: unidad de desminado, cortadora, excavadora, cargadora, manipulador
- Ancho de la unidad de trabajo: 3.400 mm
- Capacidad de carga nominal: 3.000 kg; carga de vuelco: 3.500 kg
- Peso operativo: 14.700 kg
- Motor 280 kW / 375 HP
- Sistema hidráulico de trabajo: 42 MPa, caudal de 363 l/min
- Alcance del control remoto de hasta 6,5 km; fiable incluso en entornos con interferencias.
- Baja tasa de fallos, mantenimiento sencillo en campo
- Consumo promedio de 10 l/h; hasta 10 horas de funcionamiento por depósito.

Especificaciones técnicas de la máquina iRMP-3

Parametr	Jednotka	Hodnota
Longitud	mm	7224
Ancho	mm	2200
Altura	mm	2492
Ancho de la unidad de trabajo	mm	3400
Capacidad de carga nominal	kg	3000
Capacidad del cucharón	m ³	0,85
Capacidad del cucharón (con material)	m ³	0,98
Carga de vuelco	kg	3500
Peso operativo	kg	14700
Fuerza de tracción máxima	kN	68,79
Fuerza de elevación	kN	110
Plataforma elevadora de brazo	s	6,5
Imponer mano dura	s	4,3
Cierre de cubeta	s	5,2
Vaciar el cubo	s	4,5
Velocidad máxima de avance (1.ª y 2.ª marcha)	km/h	3 hasta 8
Presión del accionamiento de traslación	MPa	42
Presión hidráulica de trabajo	MPa	42
Caudal del sistema hidráulico de trabajo	l/min	363
Potencia máxima a 2.200 rpm	kW / HP	280 / 375
Capacidad del depósito de combustible	l	450
Profundidad de excavación	mm	50–350
Alcance del control remoto (S+A)	km	1 / 6,5



